

**Роботизированный тренажер с БОС  
для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой  
синхронизированной электростимуляции  
«Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini»  
по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 в вариантах исполнения**

Фотографические изображения



1. Роботизированный тренажер с БОС для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой синхронизированной электростимуляции «Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini» по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 вариант исполнения ExoAtlet® Bambini (S), в составе:



Рисунок 1.1 – Корпус экзоскелета размера S



1. Роботизированный тренажер с БОС для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой синхронизированной электростимуляции «Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini» по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 вариант исполнения ExoAtlet® Bambini (S), в составе:



Рисунок 1.1 – Корпус экзоскелета размера S



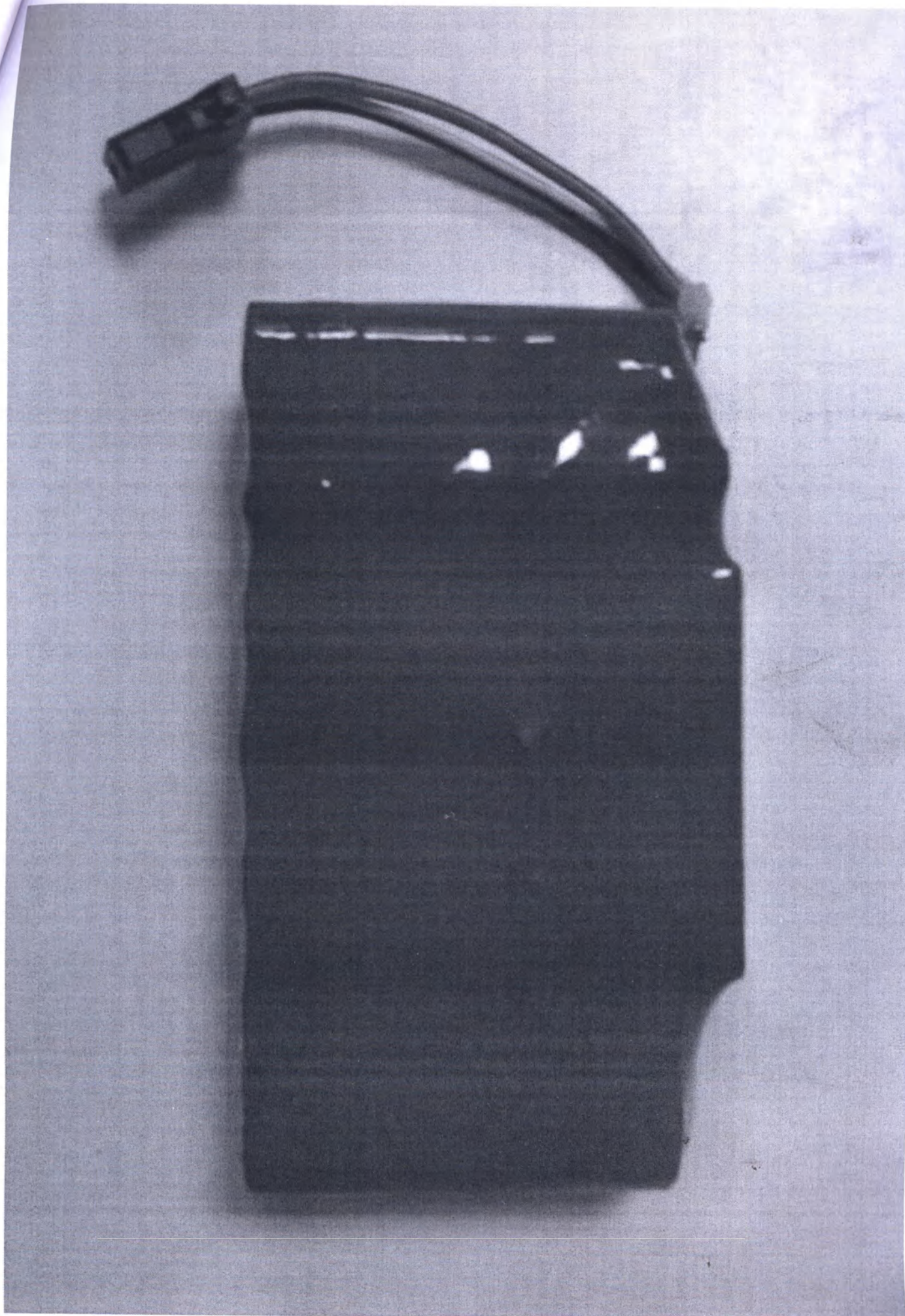


Рисунок 1.2 – Аккумулятор съемный



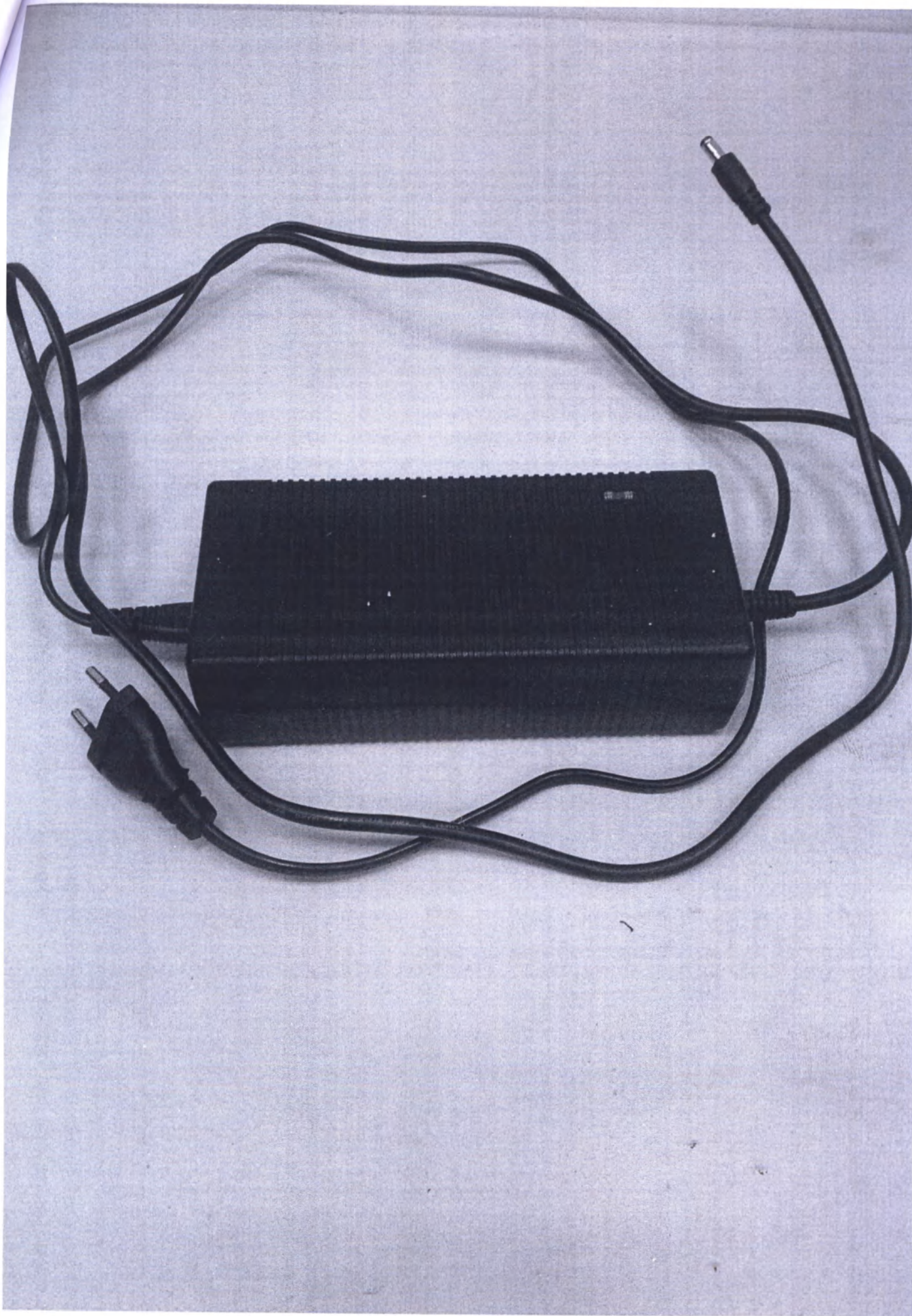


Рисунок 1.3 – Устройство зарядное для экзоскелета





Рисунок 1.4 – Костыль локтевой





Рисунок 1.5 – Пульт управления беспроводной



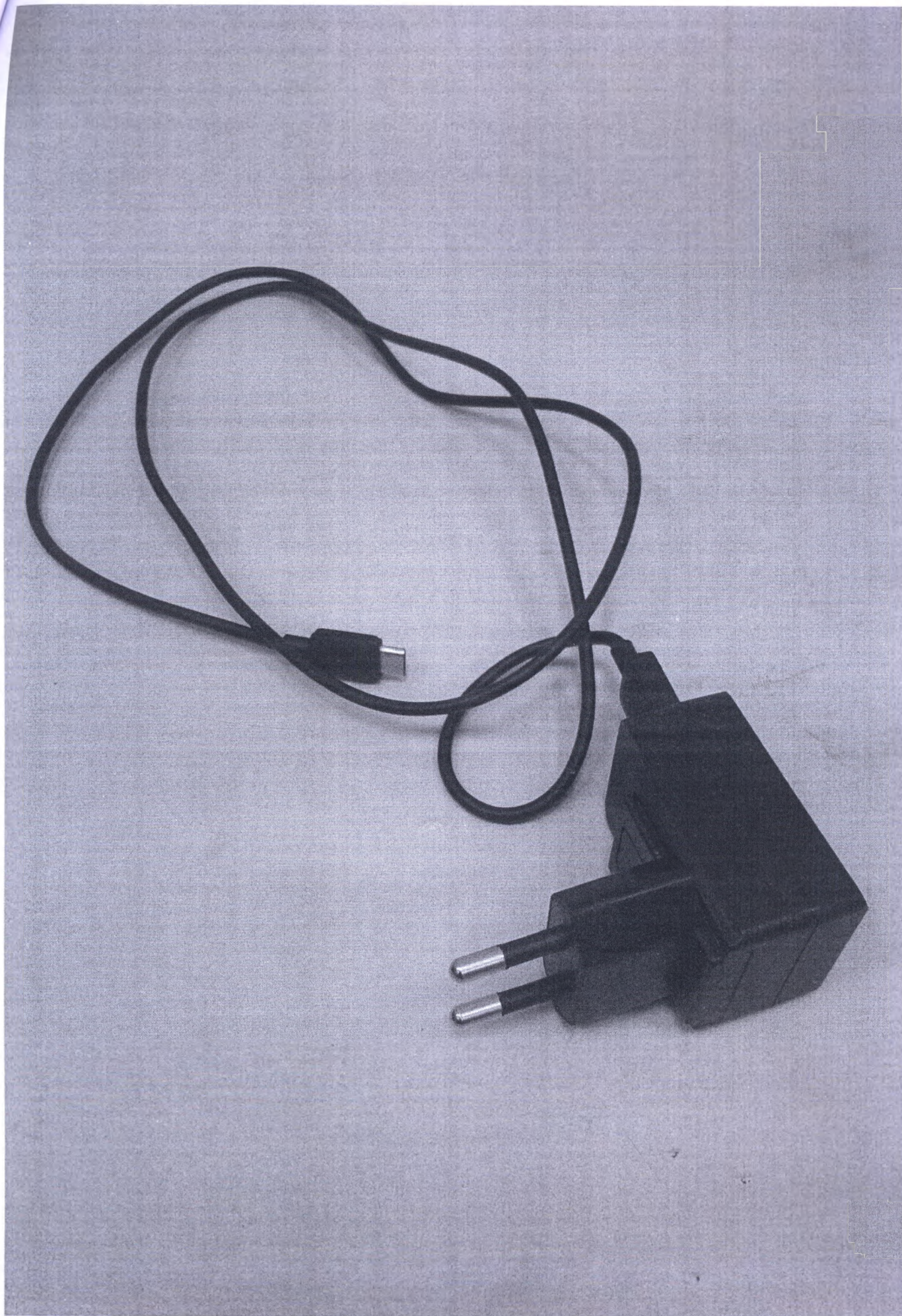


Рисунок 1.6 – Устройство зарядное для пульта управления беспроводного





Рисунок 1.7 – Компьютер планшетный встраиваемый с программным обеспечением ExoAtlet® Bambini, версии 1.x.x.



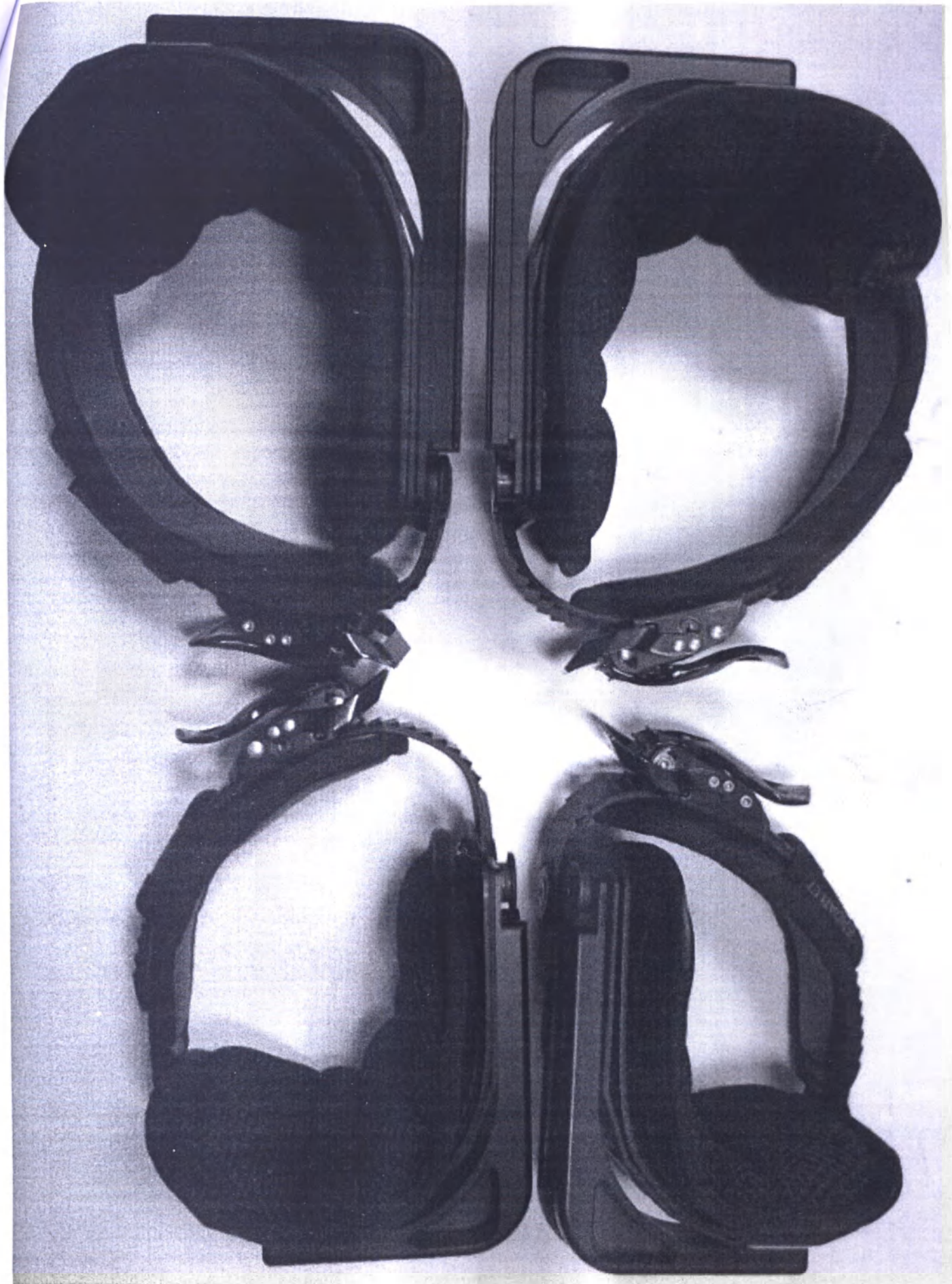


Рисунок 1.8 – Комплект креплений, в составе: крепление бедренное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление голенное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление стопы левое и правое





Рисунок 1.9 – Комплект вкладышей, в составе: вкладыш креплений; вкладыш боковой; накладка корсета фиксирующая





Рисунок 1.10 – Коробка с ложементом



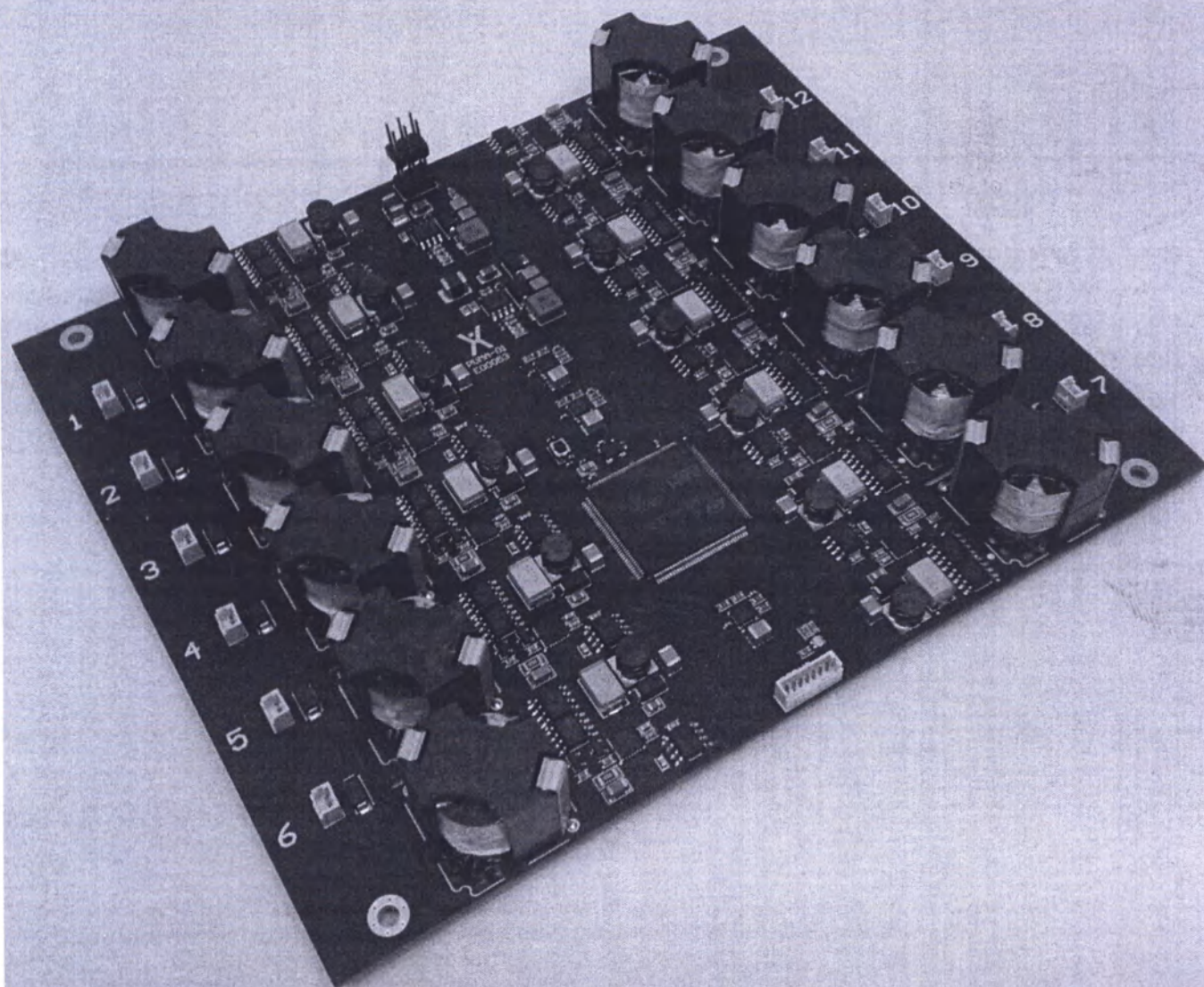


Рисунок 1.11 – Модуль электромиостимуляции встраиваемый



2. Роботизированный тренажер с БОС для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой синхронизированной электростимуляции «Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini» по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 вариант исполнения ExoAtlet® Bambini (М), в составе:



Рисунок 2.1 – Корпус экзоскелета размера М.



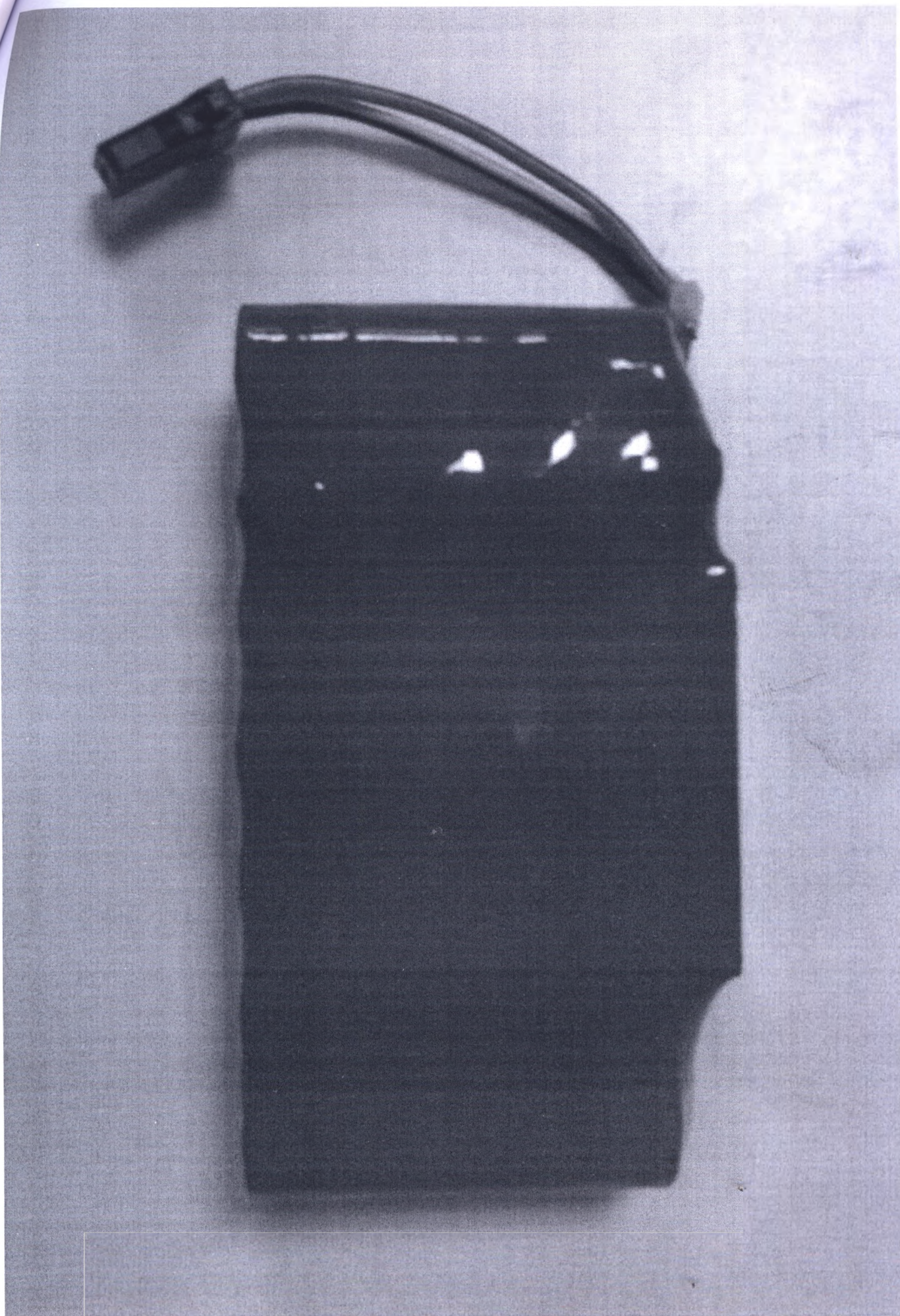


Рисунок 2.2 – Аккумулятор съемный



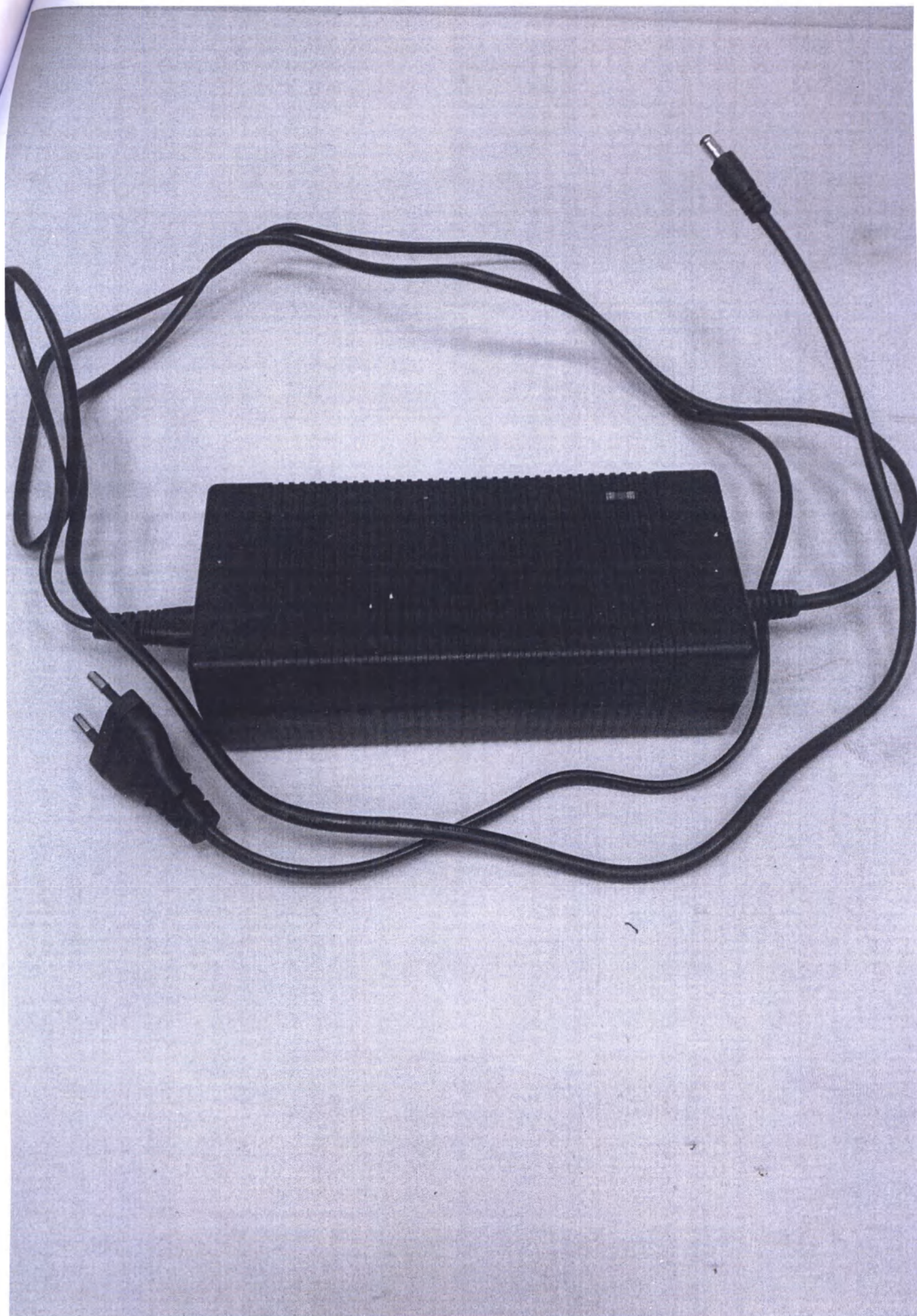


Рисунок 2.3 – Устройство зарядное для экзоскелета





Рисунок 2.4 – Костыль локтевой





Рисунок 2.5 – Пульт управления беспроводной



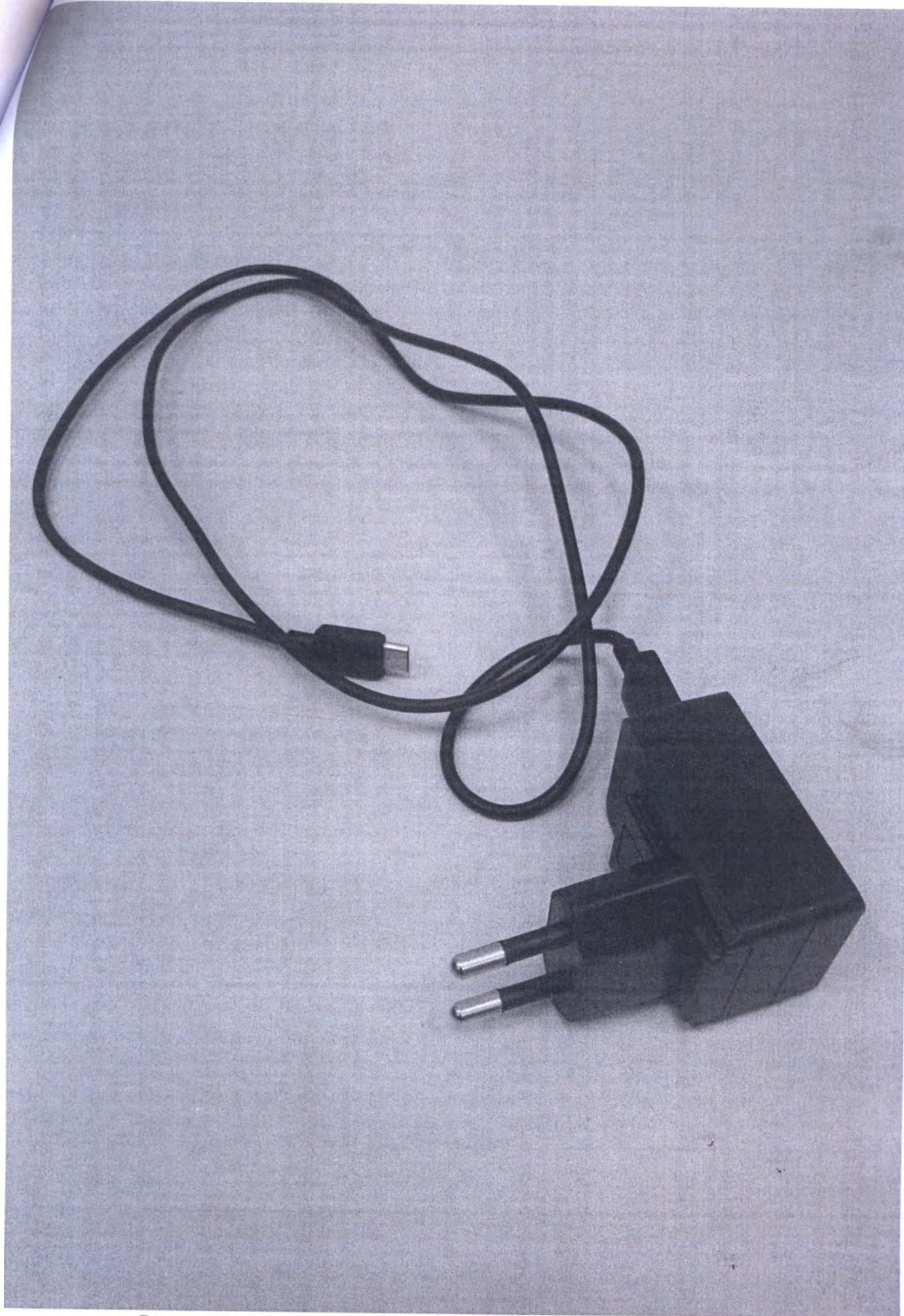


Рисунок 2.6 – Устройство зарядное для пульта управления беспроводного





Рисунок 2.7 – Компьютер планшетный встраиваемый с программным обеспечением ExoAtlet® Bambini, версии 1.x.x.



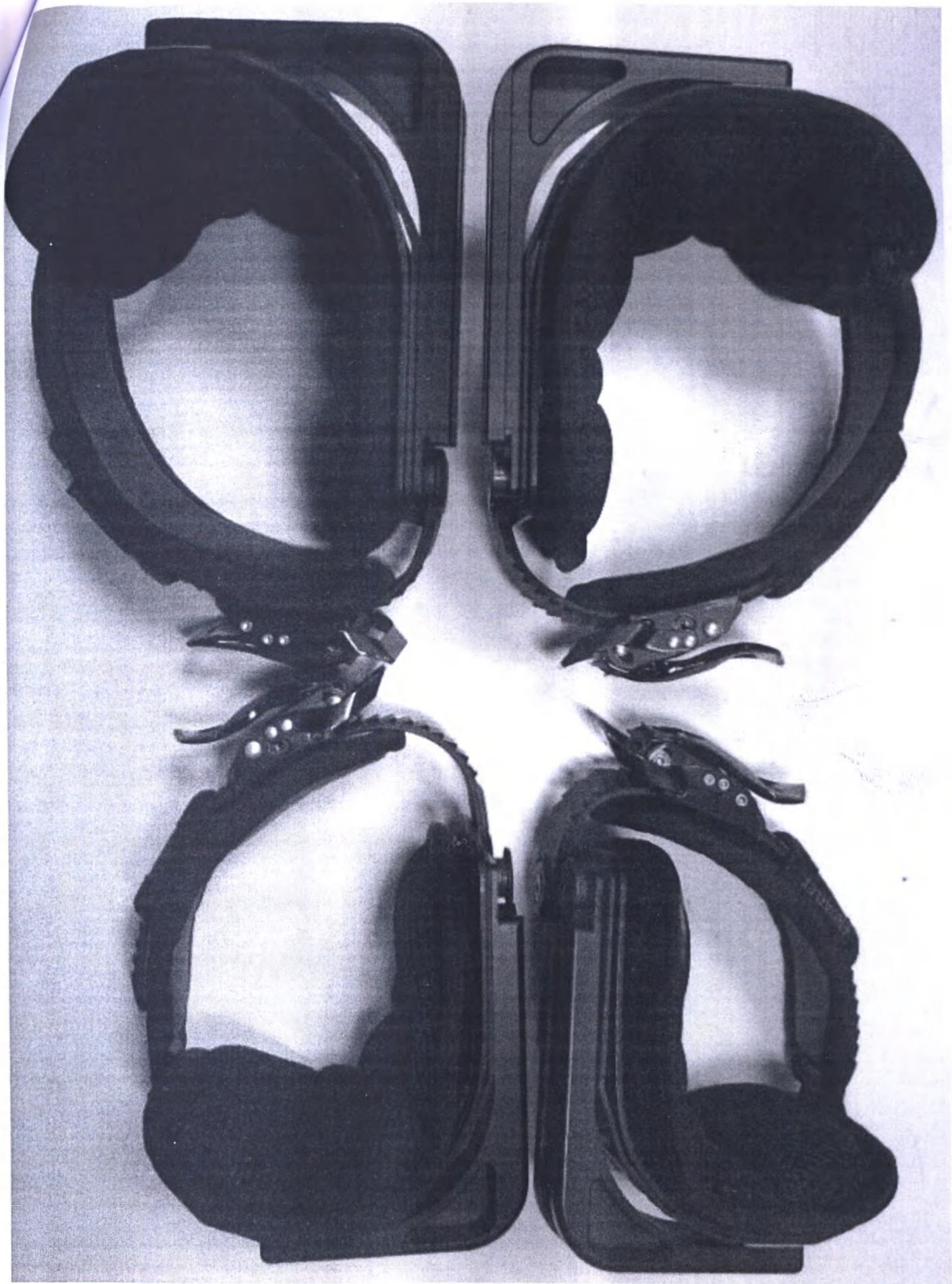


Рисунок 2.8 – Комплект креплений, в составе: крепление бедренное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление голенное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление стопы левое и правое





Рисунок 2.9 – Комплект вкладышей, в составе: вкладыш креплений; вкладыш боковой; накладка корсета фиксирующая





Рисунок 2.10 – Коробка с ложементом



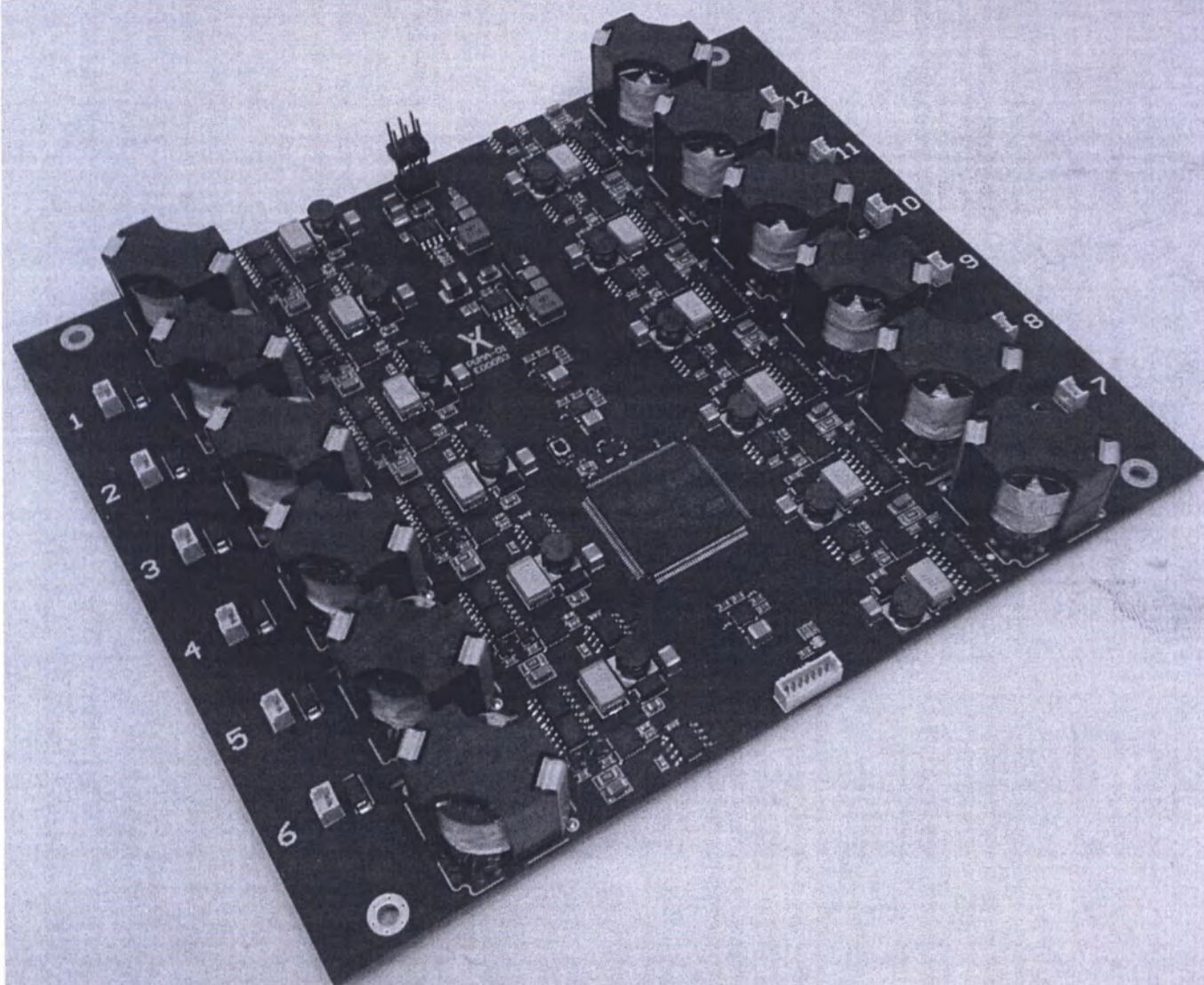


Рисунок 2.11 – Модуль электромиостимуляции встраиваемый



3. Роботизированный тренажер с БОС для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой синхронизированной электростимуляции «Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini» по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 вариант исполнения ExoAtlet® Bambini (L), в составе:



Рисунок 3.1 – Корпус экзоскелета размера L.



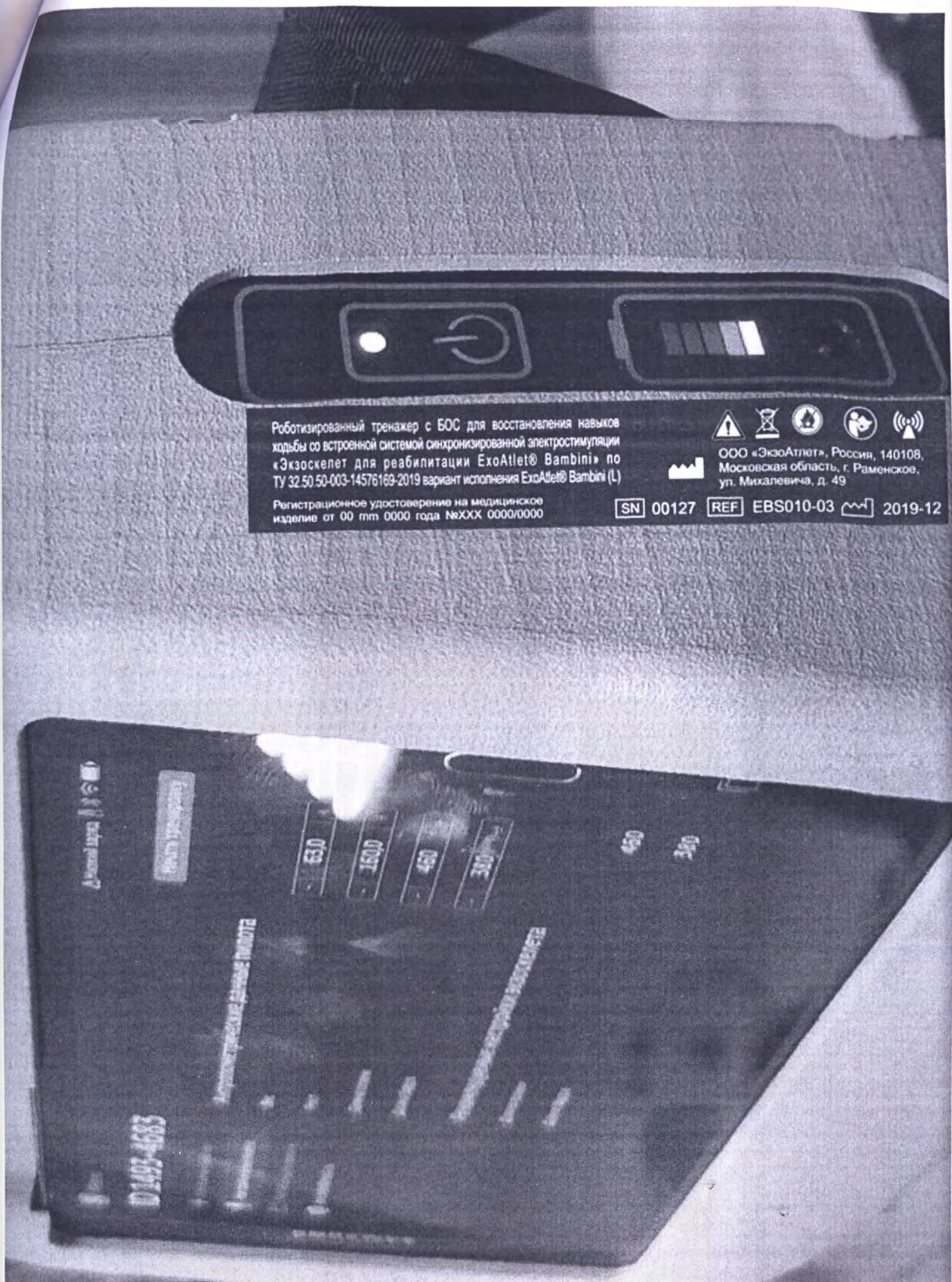


Рисунок 3.1.1 – Маркировка. Роботизированный тренажер с БОС для восстановления навыков ходьбы со встроенной системой синхронизированной электростимуляции «Экзоскелет для реабилитации ExoAtlet® Bambini» по ТУ 32.50.50-003-14576169-2019 вариант исполнения ExoAtlet® Bambini (L)



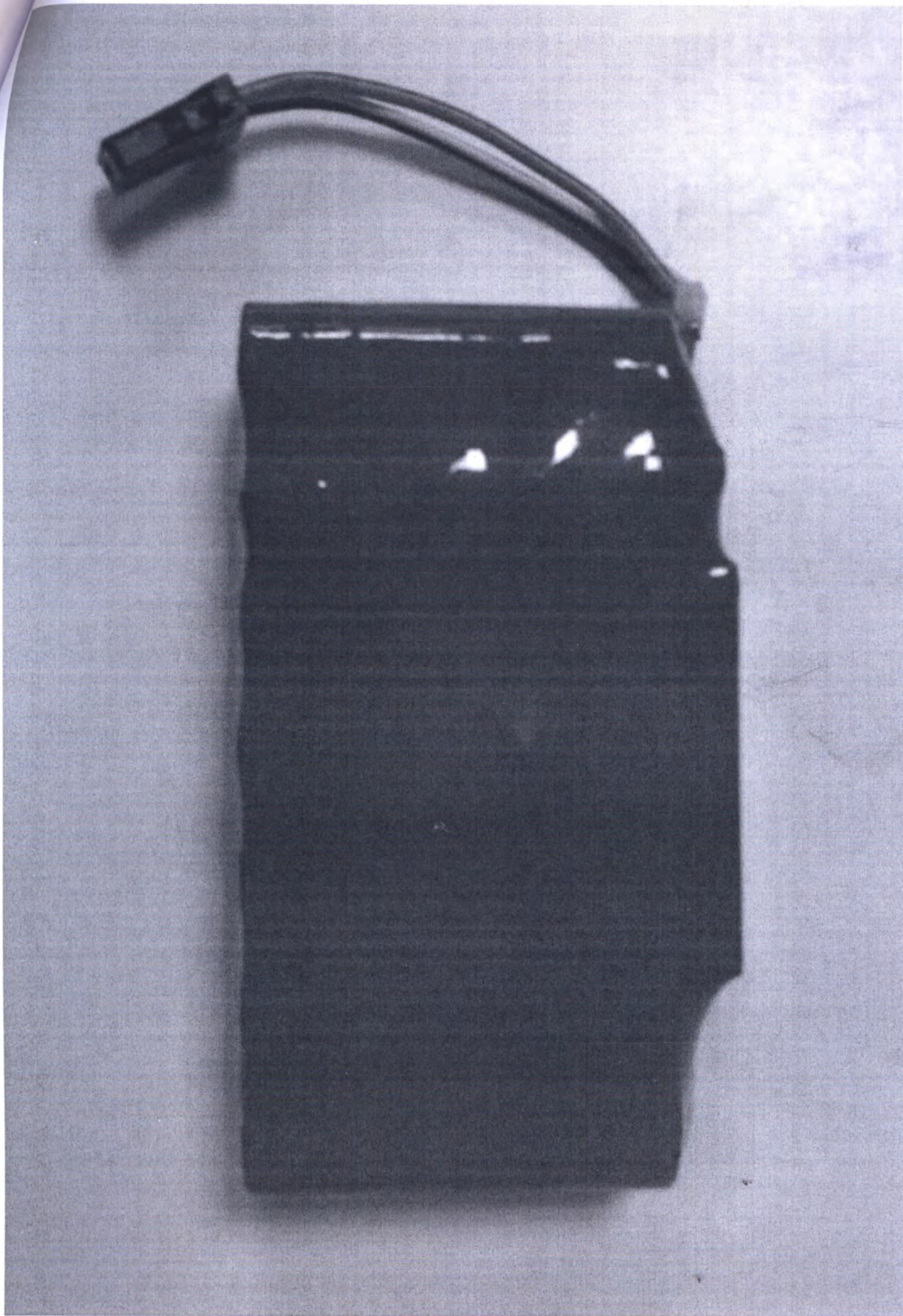


Рисунок 3.2 – Аккумулятор съемный



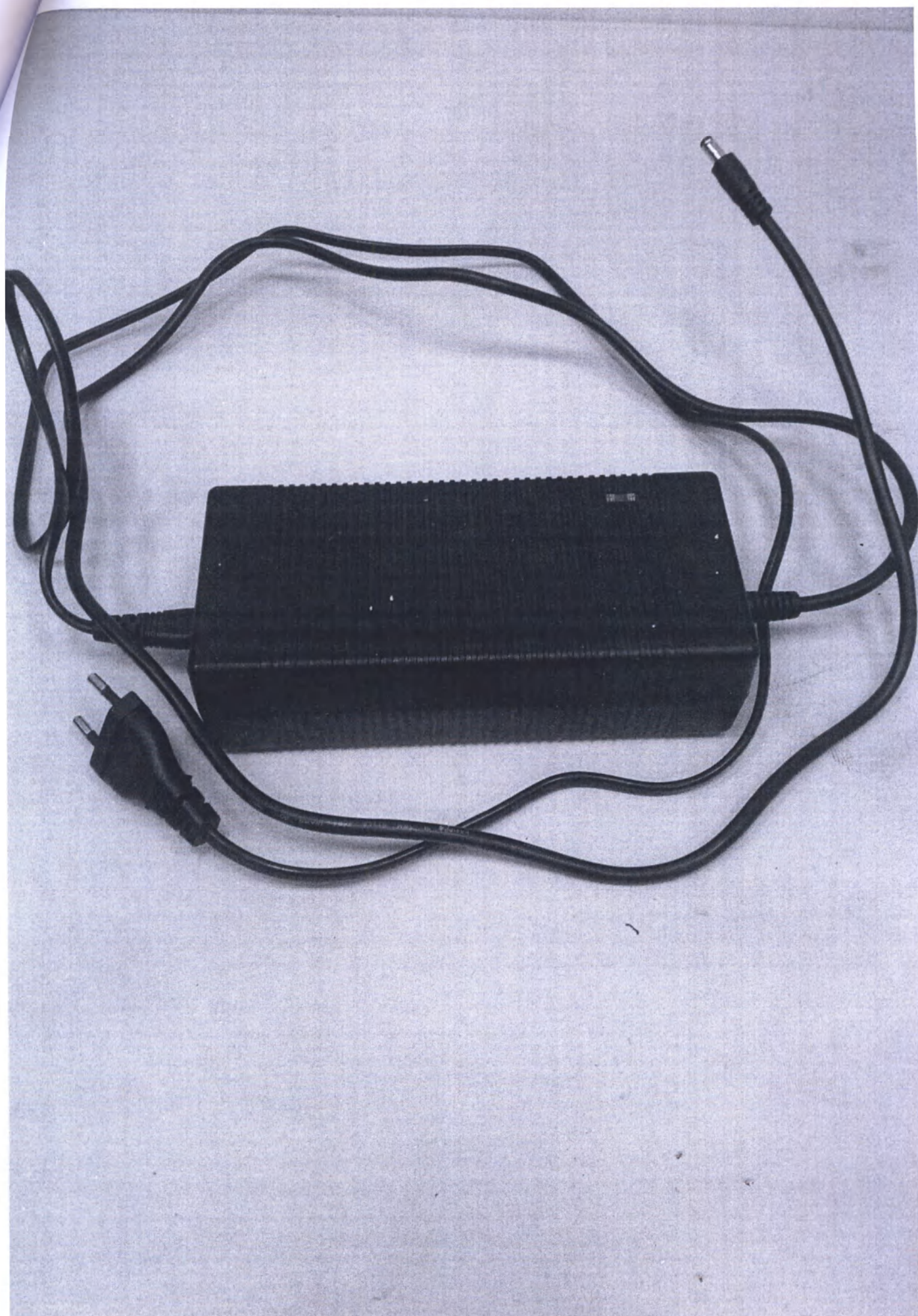


Рисунок 3.3 – Устройство зарядное для экзоскелета





Рисунок 3.4 – Костыль локтевой





Рисунок 3.5 – Пульт управления беспроводной



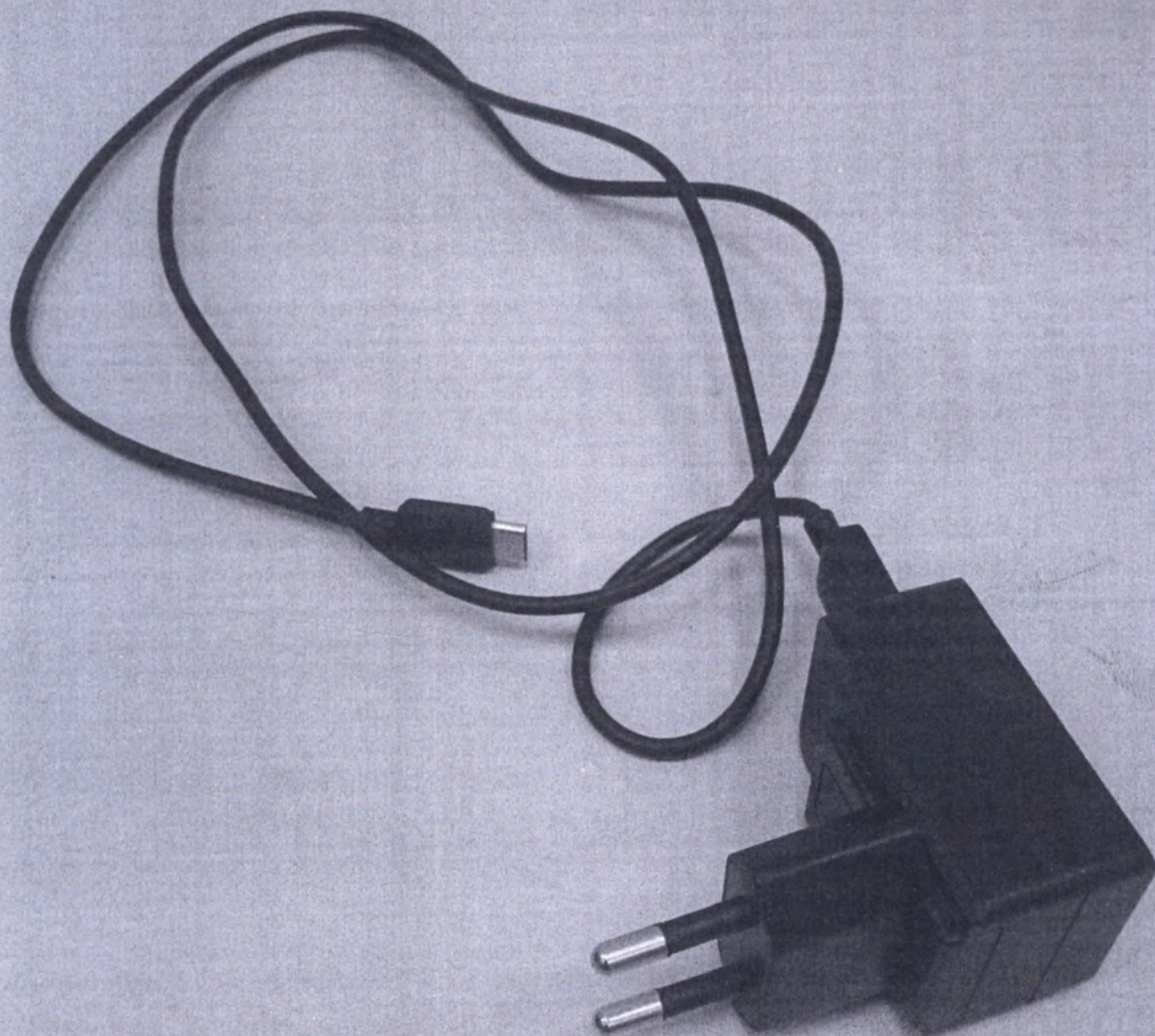


Рисунок 3.6 – Устройство зарядное для пульта управления беспроводного



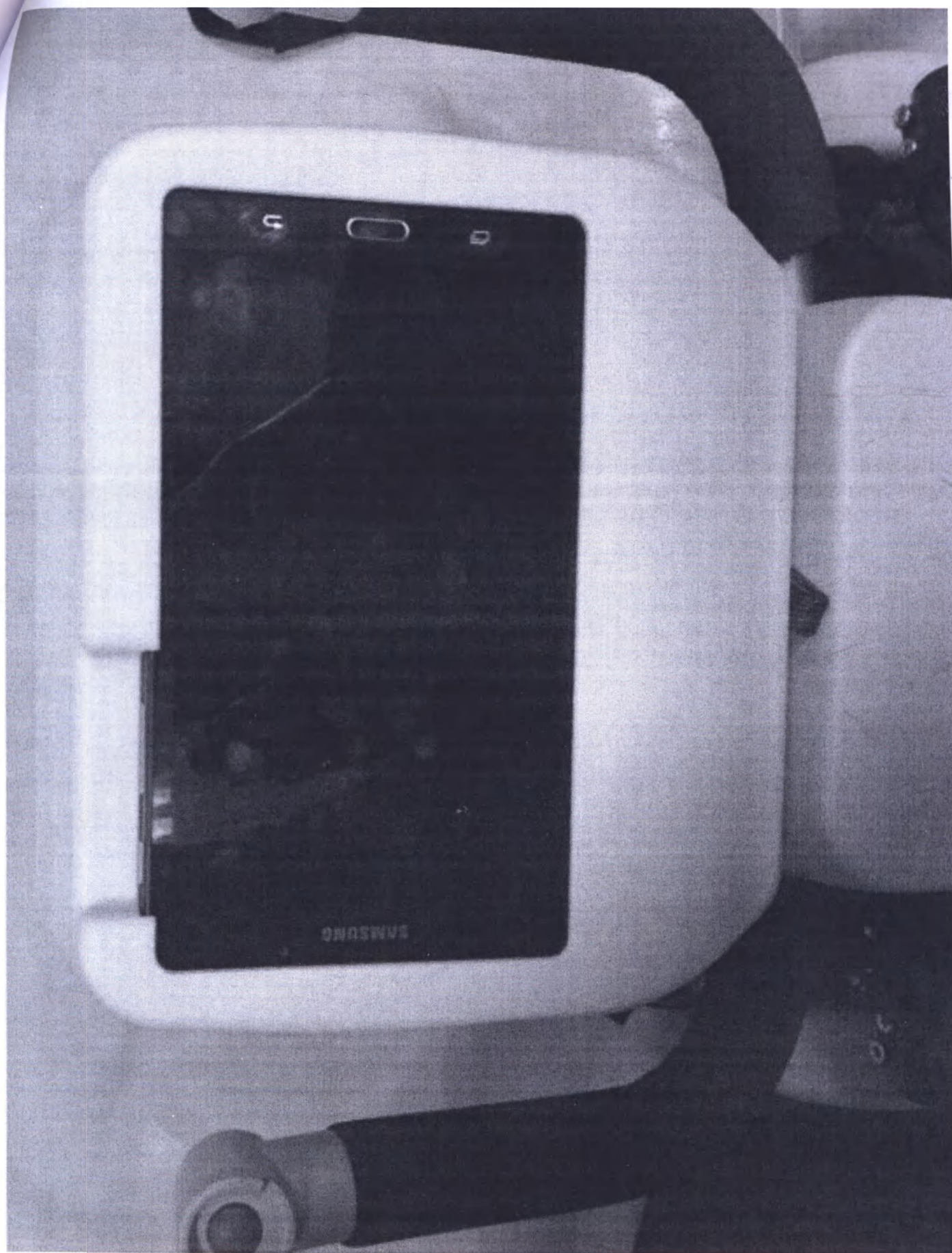


Рисунок 3.7 – Компьютер планшетный встраиваемый с программным обеспечением ExoAtlet® Bambini, версии 1.x.x.



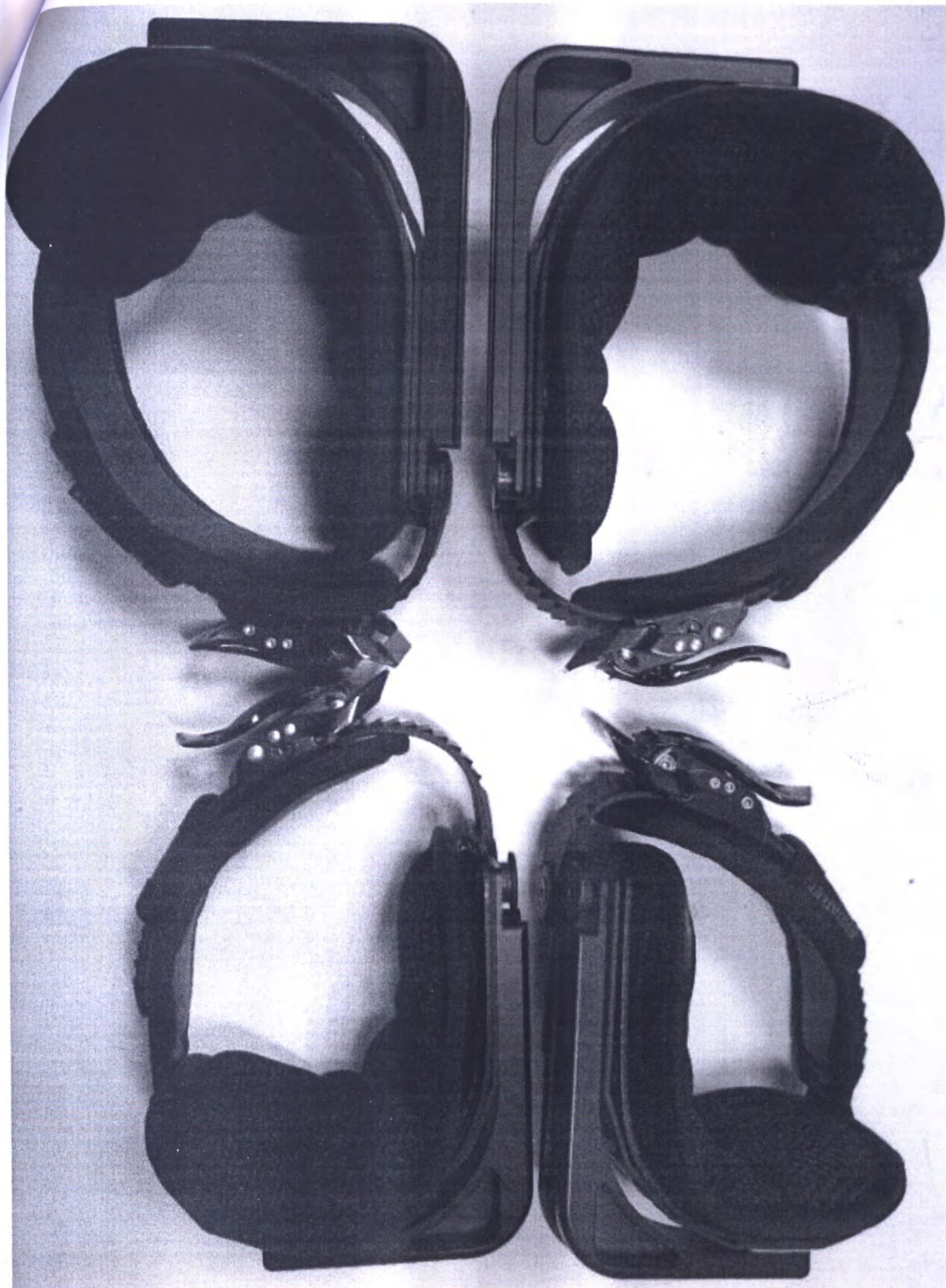


Рисунок 3.8 – Комплект креплений, в составе: крепление бедренное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление голенное левое и правое с возможностью установки тензометрических датчиков; крепление стопы левое и правое





Рисунок 3.9 – Комплект вкладышей, в составе: вкладыш креплений; вкладыш боковой; накладка корсета фиксирующая





Рисунок 3.10 – Коробка с ложементом



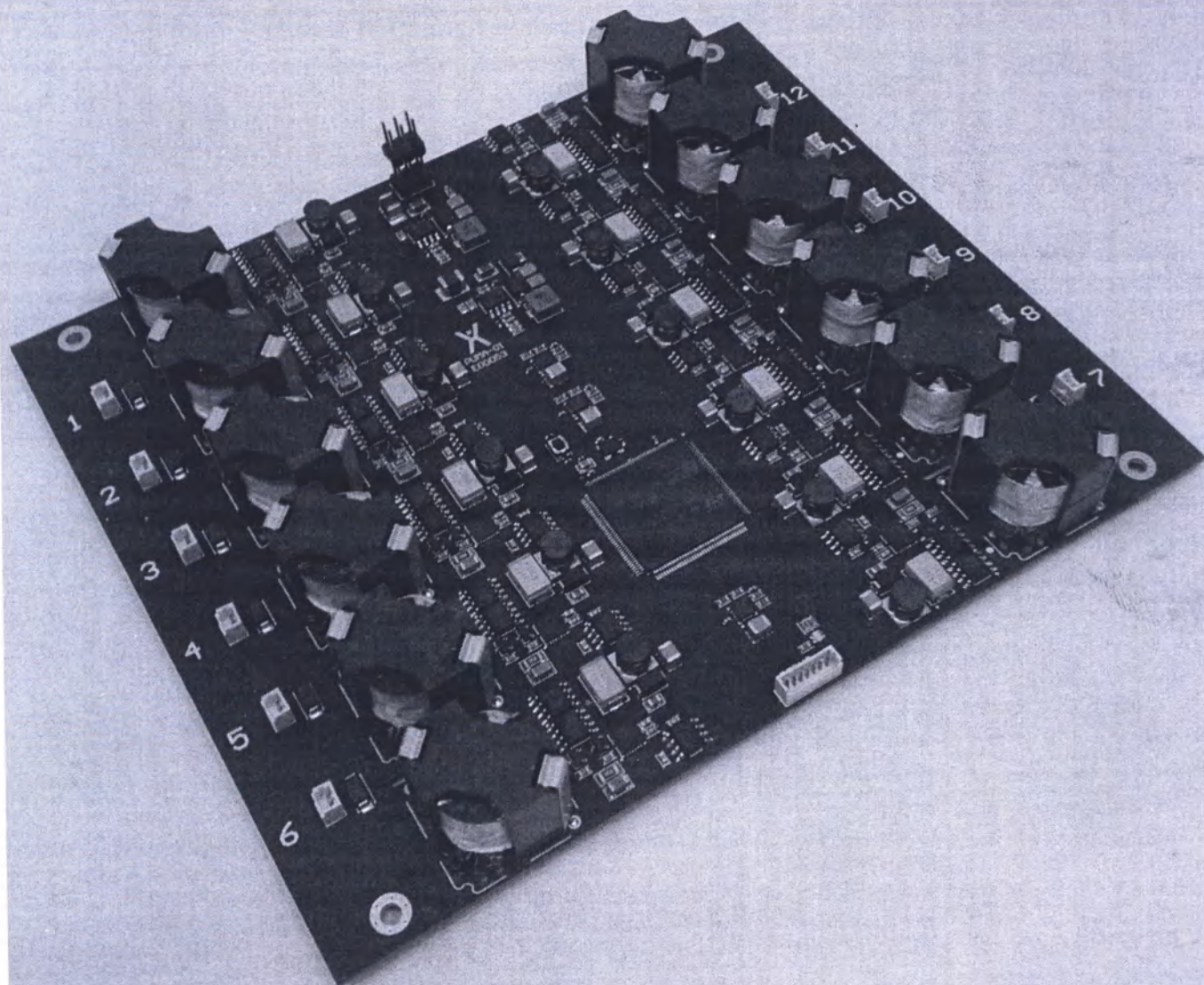


Рисунок 3.11 – Модуль электромиостимуляции встраиваемый



#### 4. II. Принадлежности:



Рисунок 4.1 – Роллатор для экзотренировок с возможностью установки планшетного компьютера встраиваемого.





Рисунок 4.2 – Устройство зарядное для аккумулятора экзоскелета.





Рисунок 4.3 – Сидение для экзотренировок.





Рисунок 4.4 – Зеркало для экзотренировок.





Рисунок 4.5 – Комплект тупоров для экзотренировок, в составе: тупор левый; тупор правый



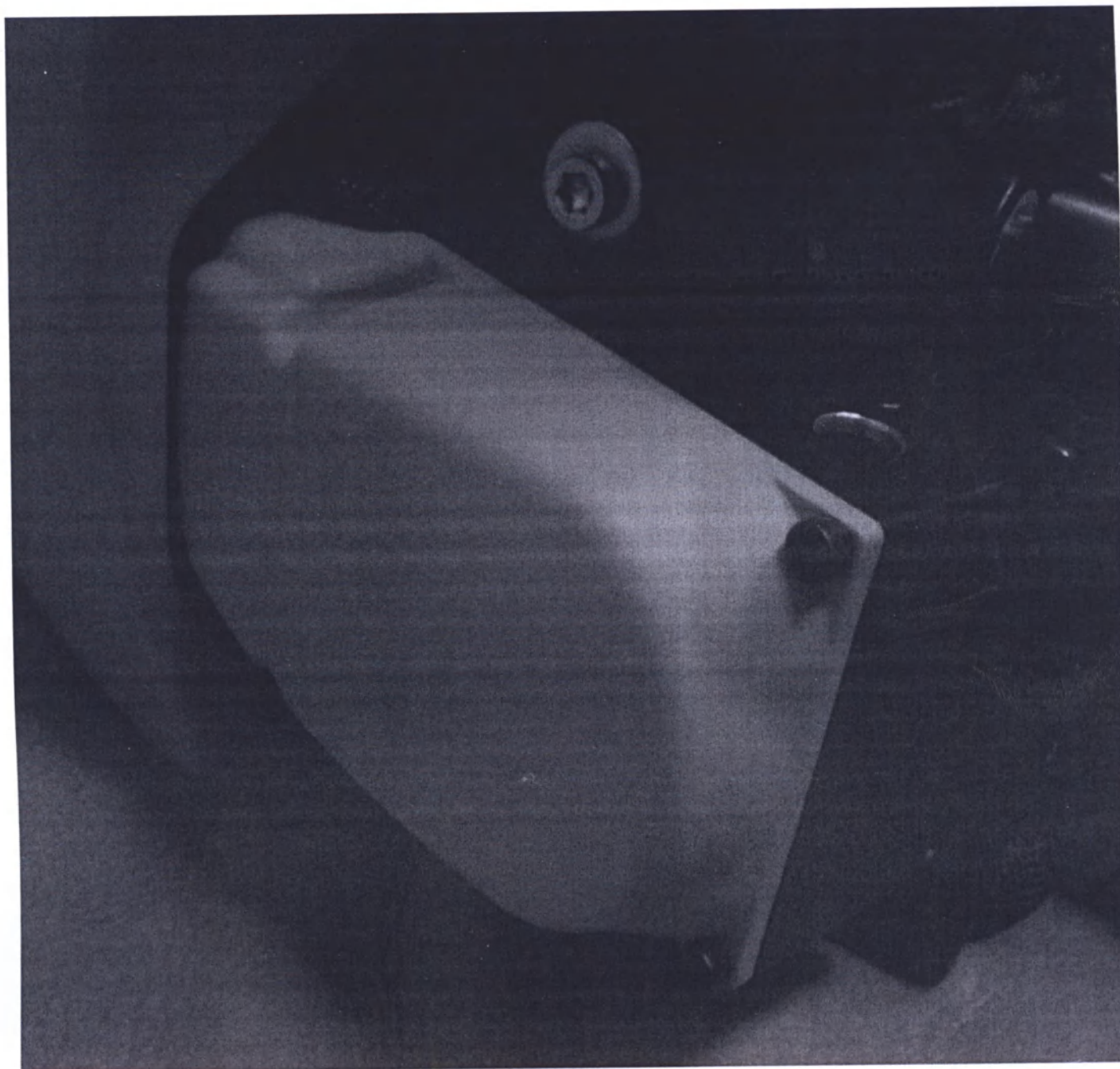


Рисунок 4.6 – Электропривод отведения/приведения ноги.



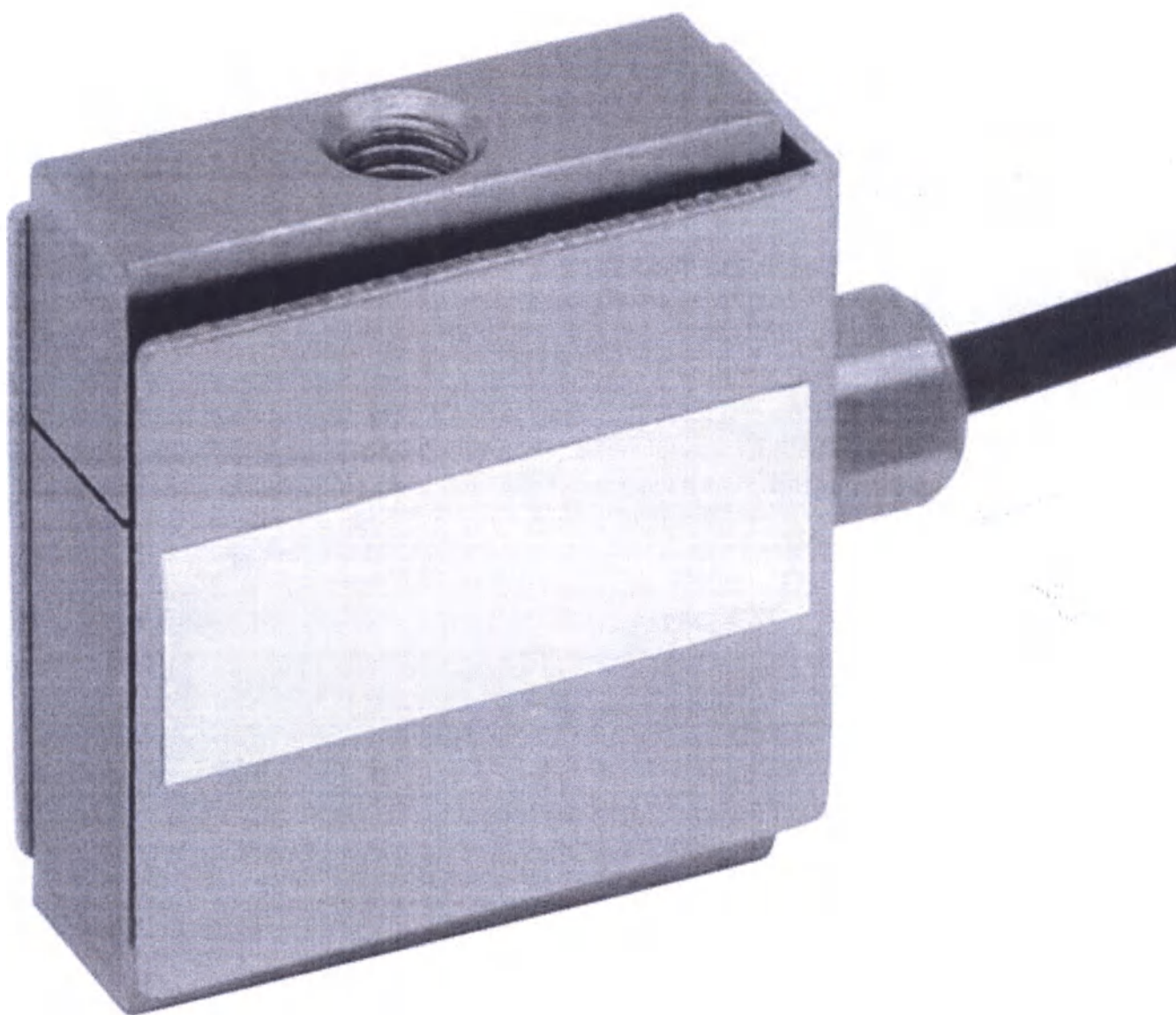


Рисунок 4.7 – Комплект с тензометрическими датчиками для голенных и бедренных креплений



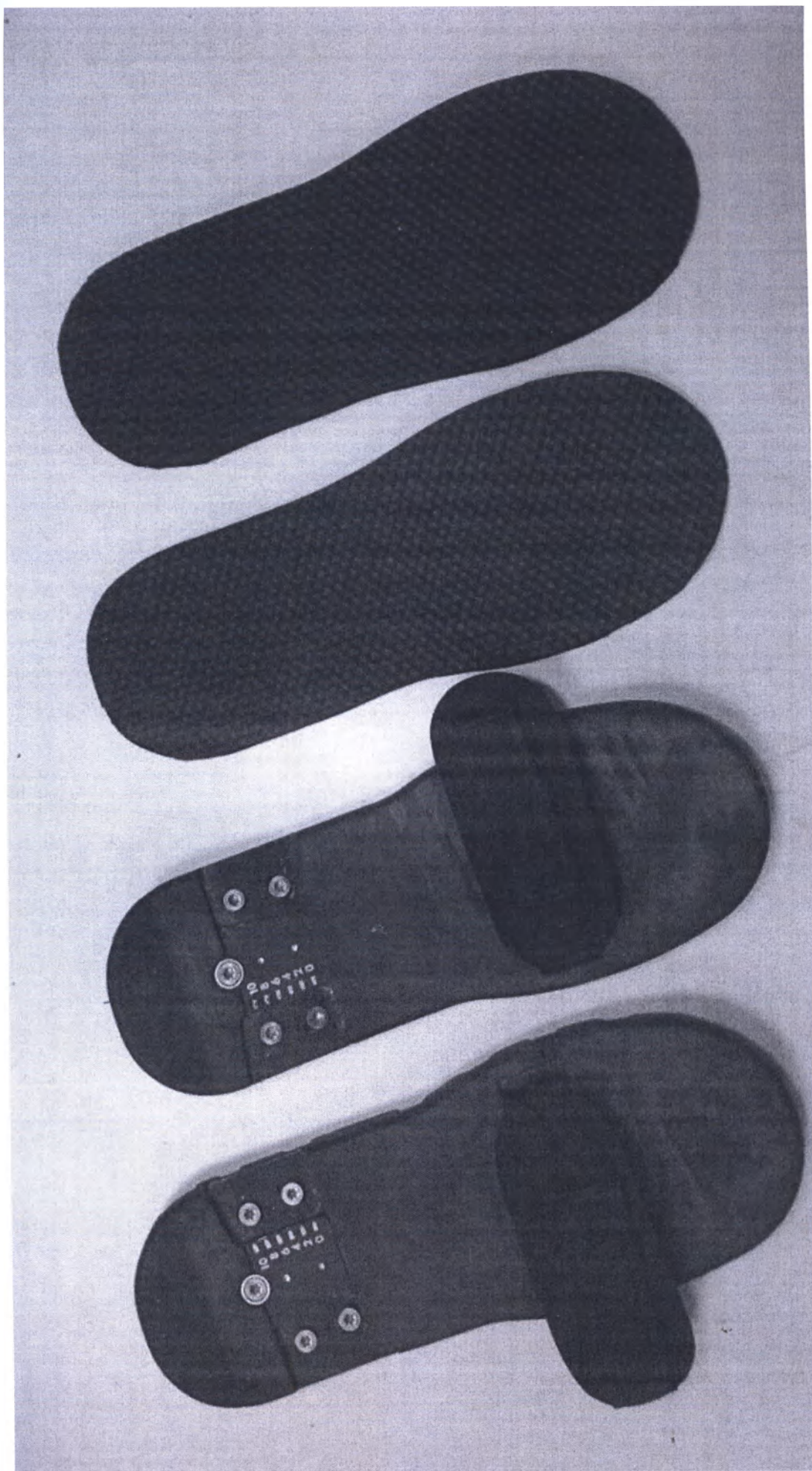


Рисунок 4.8 – Комплект крепления стопы для пациентов с разной длиной ног: крепление стопы левое или правое с компенсацией; вкладыши в крепление стопы левое или правое с компенсацией



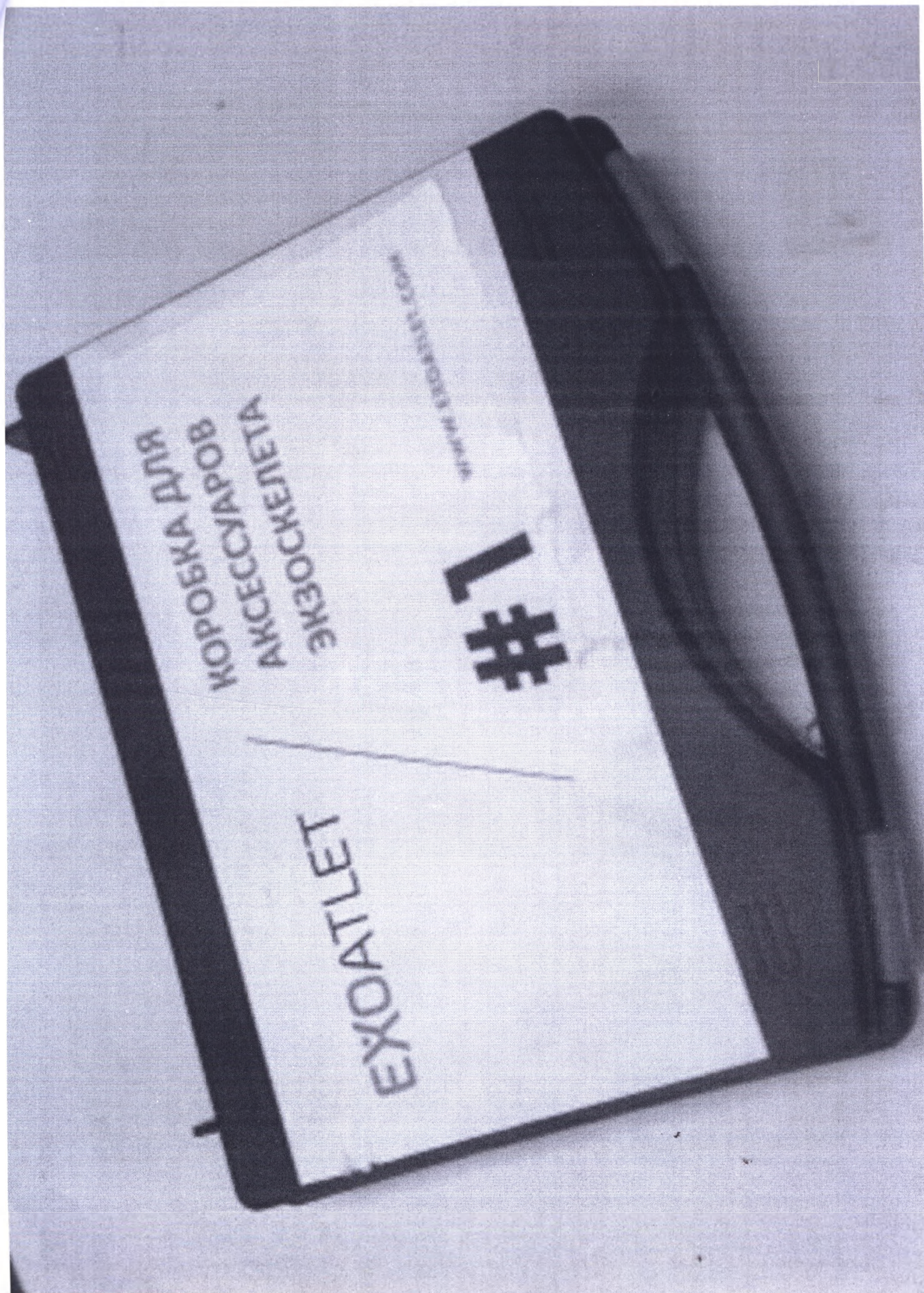


Рисунок 4.9 – Коробка для аксессуаров экзоскелета.



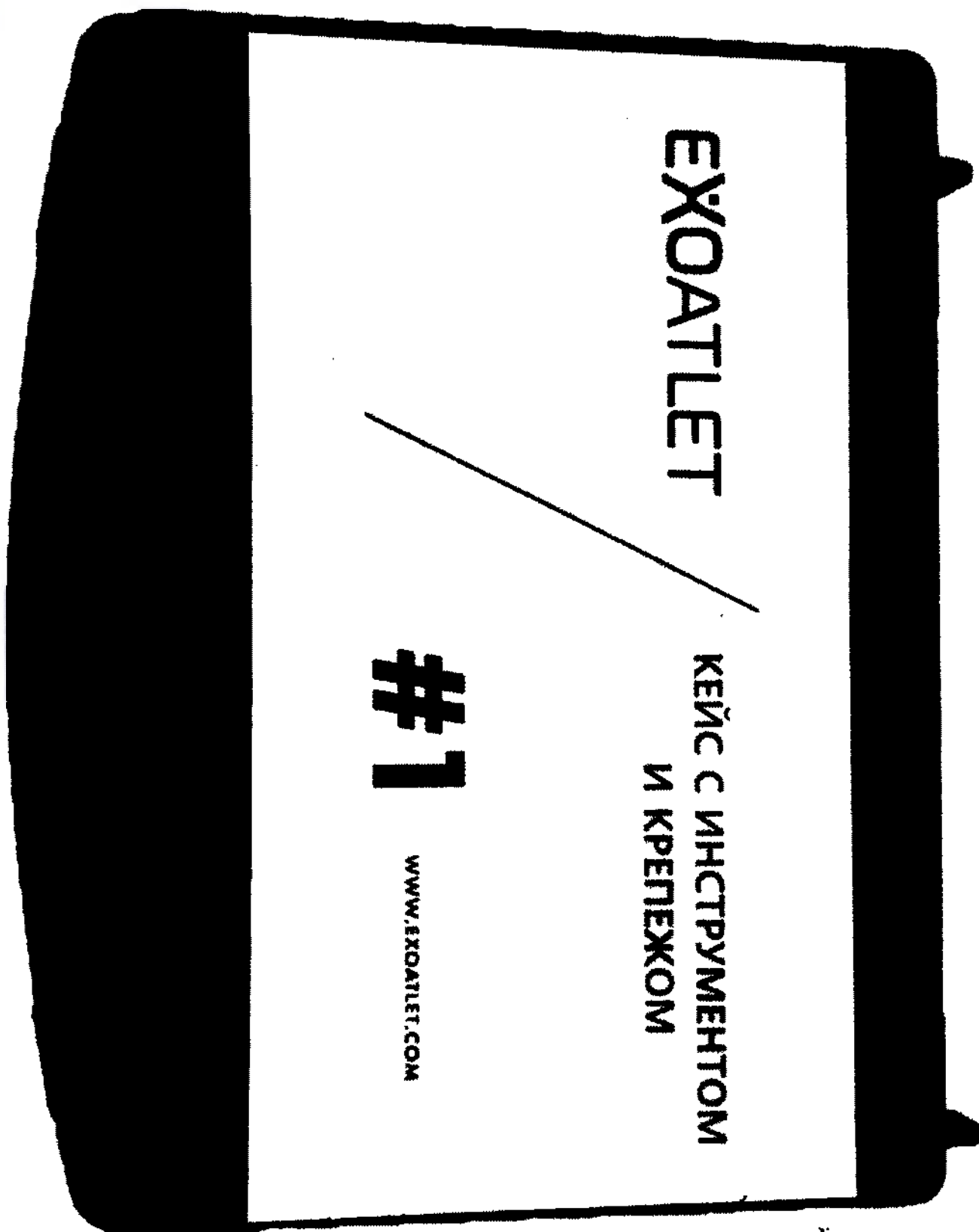


Рисунок 4.10 – Кейс с инструментом и крепежом в составе: ключ T10 / T20 / T25 / T30; винты DIN 965 M5; винты DIN 965 M6; винты DIN 912 M5; винты DIN 912 M6



Всего в настоящем документе

прошнуровано, пронумеровано и

скреплено печатью 45 листов.

Генеральный директор

ООО "Экзотик"

М. П. Крутицкий

